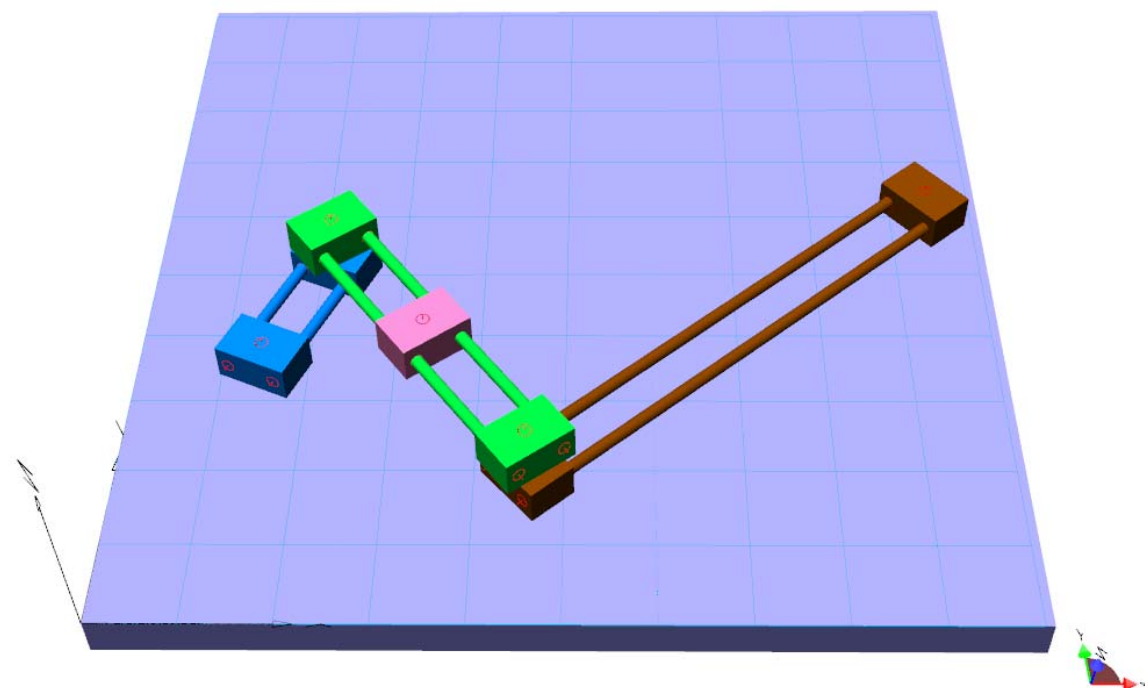
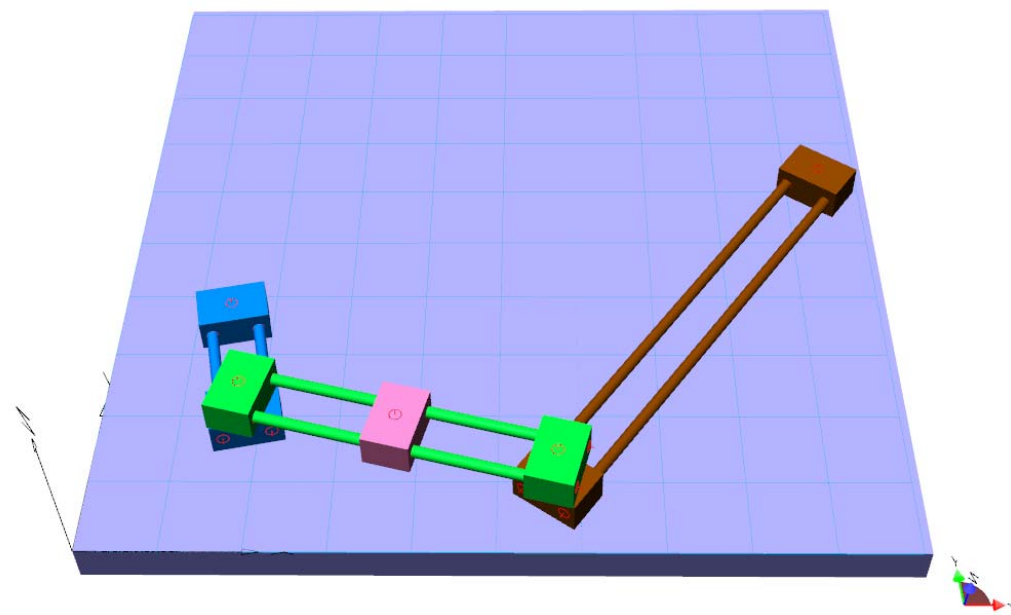


### 10.5. Grashof Tipo I: Manivela-Balancín.

Si el componente más corto está conectado a la base, el mecanismo es un MANIVELA - BALANCÍN. El par situado entre el componente más corto y la base posee rotación completa. Por lo tanto ese cuerpo es una manivela. El otro par con rotación completa conecta la manivela al acoplador. Por tanto el otro par situado en la base no tiene capacidad de rotación completa, y el componente que conecta a la base solo puede oscilar. Es el balancín. Un mecanismo de este tipo, manivela -balancín, puede ser conducido perfectamente a través del par que conecta la manivela con la base (situando un *motor* en esa ubicación).



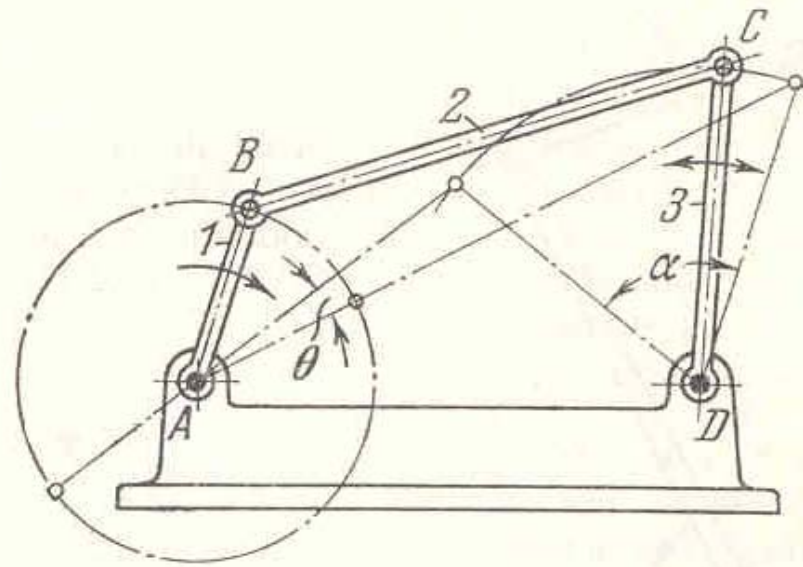
CA TIPO 1: MANIVELA - BALANCIN

539

MECANISMO DE MANIVELA Y BALANCINES  
DE CUATRO ELEMENTOS ARTICULADOS

PA

Cu



Las longitudes de los elementos del mecanismo satisfacen las condiciones siguientes:  $AB < CD < AD$  y  $AB + BC < AD + DC$ . El elemento 1 es una manivela con un ángulo de giro igual a  $360^\circ$ . El elemento 3 es un balancín con un ángulo de giro igual a  $\alpha$ . Todo punto del elemento 2 describe una curva de biela. A las amplitudes angulares del movimiento de avance y retroceso del balancín  $CD$  les corresponden los ángulos  $180^\circ + \theta$  y  $180^\circ - \theta$  de giro de la manivela  $AB$ .

DESCRIPCION DE MECANISMO DEL "ATLAS DE ARTOBOLEVSKI"