

Esta ACTIVIDAD DE CLASE deberá realizarse descargando los documentos XLSX incompletos disponibles en esta página web, **completando las casillas que aparecen en verde, e incorporando, si así se indicara, la imagen del DC elaborado por ti.** La mayoría de los modelos considerados están resueltos en la Guía Kindle denominada: "[Configuración Cinemática de Mecanismos en Máquinas \(DcM\)](#)".

11-C02-Cuadriláteros-A

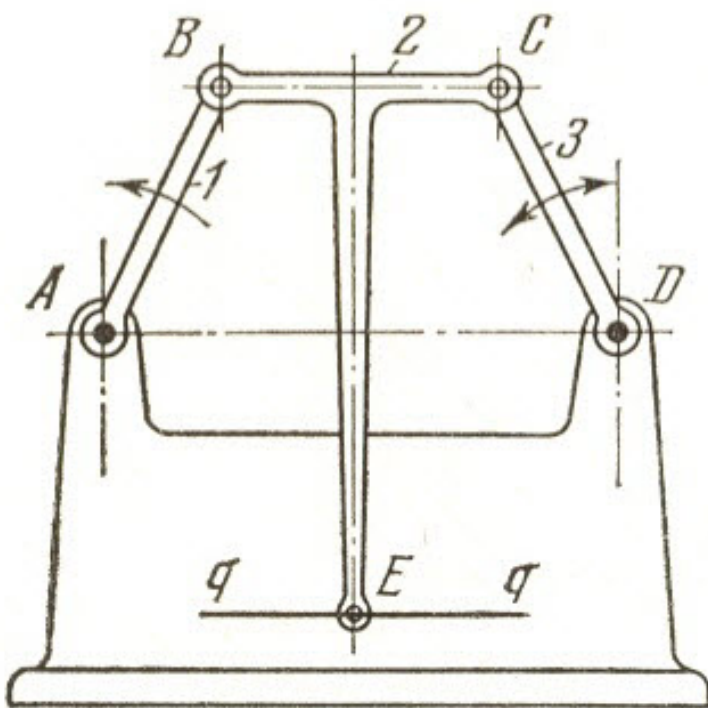
a-c-0658

658

**MECANISMO DIRECTRIZ RECTILINEO
DE ROBERTS DE CUATRO ELEMENTOS
ARTICULADOS**

PA

DI



Las longitudes de los elementos del mecanismo de cuatro elementos articulados $ABCD$ satisfacen las condiciones: $AB = CD$; $AD = 1,89 AB$; $BC = 1,1 AB$; $BE = CE = 1,96 AB$. Cuando el elemento I gira alrededor del eje fijo A , el punto E describe una trayectoria, cuyo tramo $q-q$ es aproximadamente recto.

Artobolevsky Demonstrations Project

Una vez completados, deberán subirse adecuadamente denominados a la cuenta de entrega común, utilizando el comando *FTP* que aparece en el siguiente panel.

Universidad Politécnica Valencia (UPV)

Comando *FTP* para entrega de actividades de clase

<ftp://2014a|mn-m11:mn-m11@axeh100:21/>